
Introducción al Álgebra Lineal

Año 2012

Lista de teoremas para el examen final

Álgebra vectorial

Proposición 1. Sean $A = (x_1, y_1)$, $B = (x_2, y_2)$, $C = (x_3, y_3)$ y $D = (x_4, y_4)$ puntos de \mathbb{R}^2 con $A \neq B$ y $C \neq D$. Entonces los vectores \overrightarrow{AB} y \overrightarrow{CD} son equivalentes si y sólo si

$$(x_2 - x_1, y_2 - y_1) = (x_4 - x_3, y_4 - y_3).$$

Proposición 2. Sea $A \in \mathbb{R}^2$ tal que $A \neq (0, 0)$ y sea $\lambda \in \mathbb{R} - \{0\}$. Sea $B = \lambda \cdot A$. Entonces

(a) Los vectores \overrightarrow{OA} y \overrightarrow{OB} tienen la misma dirección.

(b) Si $\lambda > 0$ los vectores \overrightarrow{OA} y \overrightarrow{OB} tienen el mismo sentido y si $\lambda < 0$ los vectores \overrightarrow{OA} y \overrightarrow{OB} tienen sentidos opuestos.

(c) $d(O, B) = |\lambda|d(O, A)$

Proposición 3. Sea $n \in \mathbb{N}$ y sea $x \in \mathbb{R}^n$. Entonces

(a) $\|x\| \geq 0$

(b) $\|x\| = 0$ si y sólo si $x = 0$.

(c) Si $\alpha \in \mathbb{R}$ entonces $\|\alpha \cdot x\| = |\alpha| \cdot \|x\|$.

Teorema 4 (Desigualdad de Cauchy-Schwartz).

Sea $n \in \mathbb{N}$ y sean $v, w \in \mathbb{R}^n$. Entonces $|\langle v, w \rangle| \leq \|v\| \|w\|$.

Proposición 5 (Desigualdad triangular).

Sea $n \in \mathbb{N}$ y sean $v, w \in \mathbb{R}^n$. Entonces $\|v + w\| \leq \|v\| + \|w\|$.

Proposición 6. Sea $N \in \mathbb{R}^3 - \{0\}$ y sea $A \in \mathbb{R}^3$. Sea Π el plano perpendicular a la dirección de N que contiene al punto A . Sea $P \in \mathbb{R}^3$. Entonces la distancia del punto P al plano Π es

$$d(P, \Pi) = \frac{|\langle P - A, N \rangle|}{\|N\|}.$$

En particular, si $P = (x_0, y_0, z_0)$ y Π es el plano de ecuación $ax + by + cz = d$ entonces se obtiene que

$$d(P, \Pi) = \frac{|ax_0 + by_0 + cz_0 - d|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}.$$

Sistemas de ecuaciones lineales y matrices

Proposición 7. Sea S un sistema de ecuaciones lineales. Entonces las siguientes operaciones entre ecuaciones dan lugar a un sistema de ecuaciones lineales equivalente a S :

- (1) Intercambiar dos ecuaciones.
- (2) Multiplicar una ecuación por un número no nulo.
- (3) Sumar a una ecuación un múltiplo de otra ecuación.

Proposición 8. Sea S un sistema de ecuaciones lineales. Entonces S cumple alguna de las tres proposiciones siguientes:

- S tiene solución única.
- S tiene infinitas soluciones.
- S no tiene solución.

Proposición 9. Sean $m, n, r, l \in \mathbb{N}$.

- (a) Sea $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$, sea I_n la matriz identidad de tamaño $n \times n$ y sea I_m la matriz identidad de tamaño $m \times m$. Entonces $A \cdot I_n = A$ y $I_m \cdot A = A$.
- (b) Sea $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ y sean $B, C \in \mathbb{R}^{n \times l}$. Entonces $A \cdot (B + C) = A \cdot B + A \cdot C$.
- (c) Sean $B, C \in \mathbb{R}^{m \times n}$ y sea $A \in \mathbb{R}^{n \times l}$. Entonces $(B + C) \cdot A = B \cdot A + C \cdot A$.
- (d) Sean $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$, $B \in \mathbb{R}^{n \times l}$ y $C \in \mathbb{R}^{l \times r}$. Entonces $(AB)C = A(BC)$.
- (e) Sean $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$, $B \in \mathbb{R}^{n \times l}$ y $\alpha \in \mathbb{R}$. Entonces $(\alpha A)B = \alpha(AB) = A(\alpha B)$.

Proposición 10. Sean $m, n \in \mathbb{N}$ y sean $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ y $b \in \mathbb{R}^{m \times 1}$. Sean $S_b = \{x \in \mathbb{R}^n / Ax^t = b\}$ y $S_0 = \{x \in \mathbb{R}^n / Ax^t = 0\}$. Entonces

- (a)
 - $0 \in S_0$
 - Si $x, y \in S_0$ entonces $x + y \in S_0$.
 - Si $x \in S_0$ y $\alpha \in \mathbb{R}$ entonces $\alpha x \in S_0$.
- (b) Si $x, y \in S_b$ entonces $x - y \in S_0$.
- (c) Si $s \in S_b$ entonces $S_b = \{y \in \mathbb{R}^n / y = x + s \text{ para algún } x \in S_0\}$.

Teorema 11. Sea $n \in \mathbb{N}$ y sea $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$. Son equivalentes:

- (a) A es inversible.
- (b) Para todo $b \in \mathbb{R}^{n \times 1}$ el sistema $Ax^t = b$ tiene solución única.
- (c) El sistema $Ax^t = 0$ tiene solución única $x = 0$.
- (d) A es producto de matrices elementales.

Proposición 12. Sea $n \in \mathbb{N}$ y sea $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$. Entonces $A \cdot \text{adj}(A) = \det(A) \cdot I = \text{adj}(A) \cdot A$.

Teorema 13. Sea $n \in \mathbb{N}$ y sea $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$. Entonces A es inversible si y sólo si $\det(A) \neq 0$.

Espacios vectoriales

Proposición 14. Sea \mathbb{V} un espacio vectorial y sean $v_1, v_2, \dots, v_n \in \mathbb{V}$. Entonces $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ es linealmente dependiente si y sólo si uno de los vectores v_1, v_2, \dots, v_n es combinación lineal de los otros.

Proposición 15. Sea \mathbb{V} un espacio vectorial y sean $v_1, v_2, \dots, v_n \in \mathbb{V}$ tales que $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ es linealmente independiente. Sea $w \in \mathbb{V}$. Si $\{v_1, v_2, \dots, v_n, w\}$ es linealmente dependiente entonces w es combinación lineal de v_1, v_2, \dots, v_n .

Proposición 16. Sea \mathbb{V} un espacio vectorial y sean $v_1, v_2, \dots, v_n \in \mathbb{V}$ tales que $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ es linealmente independiente. Sea $w \in \mathbb{V}$ tal que w es combinación lineal de v_1, v_2, \dots, v_n . Entonces w se puede escribir de una única manera como combinación lineal de v_1, v_2, \dots, v_n .

Proposición 17. Sea \mathbb{V} un espacio vectorial. Sean $v_1, v_2, \dots, v_n \in \mathbb{V}$ tales que $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ es linealmente independiente. Sean $w_1, w_2, \dots, w_m \in \mathbb{V}$ tales que $\{w_1, w_2, \dots, w_m\}$ genera \mathbb{V} . Entonces $n \leq m$.

Teorema 18. Sea \mathbb{V} un espacio vectorial finitamente generado. Entonces \mathbb{V} admite una base. Más aún, si $A = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ es un conjunto linealmente independiente de vectores de \mathbb{V} y $G = \{w_1, w_2, \dots, w_m\}$ es un conjunto generador de \mathbb{V} entonces existe un subconjunto $H \subseteq G$ tal que $A \cup H$ es una base de \mathbb{V} .

Proposición 19. Sea \mathbb{V} un espacio vectorial finitamente generado. Sean B y B' bases de \mathbb{V} . Entonces $\#B = \#B'$.

Proposición 20. Sea \mathbb{V} un espacio vectorial de dimensión finita y sea $n = \dim(\mathbb{V})$.

(a) Si A es un conjunto linealmente independiente de vectores de \mathbb{V} con n elementos entonces A es base de \mathbb{V} .

(b) Si G es un conjunto generador de \mathbb{V} con n elementos entonces G es base de \mathbb{V} .

Proposición 21. Sea \mathbb{V} un espacio vectorial y sean S y T subespacios de \mathbb{V} . Entonces $S + T$ es un subespacio de \mathbb{V} . Además, $S + T \supseteq S$, $S + T \supseteq T$ y $S + T$ es el menor subespacio de \mathbb{V} que contiene a S y a T .

Proposición 22. Sea \mathbb{V} un espacio vectorial y sean S y T subespacios de \mathbb{V} . Entonces $S \cap T$ es un subespacio de \mathbb{V} .

Proposición 23. Sea \mathbb{V} un espacio vectorial de dimensión finita y sean S y T subespacios de \mathbb{V} . Entonces

$$\dim(S + T) = \dim(S) + \dim(T) - \dim(S \cap T).$$

Transformaciones lineales

Proposición 24. Sean \mathbb{V} , \mathbb{V}' y \mathbb{V}'' espacios vectoriales. Sean $f : \mathbb{V} \rightarrow \mathbb{V}'$ y $g : \mathbb{V}' \rightarrow \mathbb{V}''$ transformaciones lineales. Entonces $g \circ f$ es una transformación lineal.

Proposición 25. Sean \mathbb{V} y \mathbb{W} espacios vectoriales y sea $f : \mathbb{V} \rightarrow \mathbb{W}$ una transformación lineal. Entonces Nuf es un subespacio de \mathbb{V} y $\text{Im}f$ es un subespacio de \mathbb{W} .

Proposición 26. Sean \mathbb{V} y \mathbb{W} espacios vectoriales y sea $f : \mathbb{V} \rightarrow \mathbb{W}$ una transformación lineal. Sea $G = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ un conjunto generador de \mathbb{V} . Entonces $f(G) = \{f(v_1), f(v_2), \dots, f(v_n)\}$ genera $\text{Im}f$.

Proposición 27. Sean \mathbb{V} y \mathbb{W} espacios vectoriales y sea $f : \mathbb{V} \rightarrow \mathbb{W}$ una transformación lineal. Entonces

(a) f es un monomorfismo si y sólo si f es inyectiva.

(b) f es un epimorfismo si y sólo si f es sobreyectiva.

(c) f es un isomorfismo si y sólo si f es biyectiva.

Proposición 28. Sean \mathbb{V} y \mathbb{W} espacios vectoriales y sea $f : \mathbb{V} \rightarrow \mathbb{W}$ una transformación lineal. Si f es un isomorfismo entonces $f^{-1} : \mathbb{W} \rightarrow \mathbb{V}$ es una transformación lineal.

Proposición 29. Sean \mathbb{V} y \mathbb{W} espacios vectoriales y sea $f : \mathbb{V} \rightarrow \mathbb{W}$ una transformación lineal. Sea $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ un conjunto linealmente independiente de vectores \mathbb{V} . Si f es un monomorfismo entonces $\{f(v_1), f(v_2), \dots, f(v_n)\}$ es linealmente independiente.

Proposición 30. Sean \mathbb{V} y \mathbb{W} espacios vectoriales y sea $f : \mathbb{V} \rightarrow \mathbb{W}$ una transformación lineal. Sea $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ una base de \mathbb{V} . Si f es un isomorfismo entonces $\{f(v_1), f(v_2), \dots, f(v_n)\}$ es una base de \mathbb{W} .

Teorema 31. Sea \mathbb{V} un espacio vectorial de dimensión finita y sea \mathbb{W} otro espacio vectorial. Sea $f : \mathbb{V} \rightarrow \mathbb{W}$ una transformación lineal. Entonces

$$\dim(\mathbb{V}) = \dim(\text{Nu}f) + \dim(\text{Im}f).$$

Proposición 32. Sean \mathbb{V} y \mathbb{W} espacios vectoriales y sea $f : \mathbb{V} \rightarrow \mathbb{W}$ una transformación lineal. Sea B una base de \mathbb{V} y sea B' una base de \mathbb{W} . Entonces, para todo $v \in \mathbb{V}$ vale que

$$M_{B'B'}(f) \cdot ([v]_B)^t = ([f(v)]_{B'})^t.$$

Recordar que en la parte teórica del examen también se podrá pedir dar ciertas definiciones de las que hemos visto en clase.